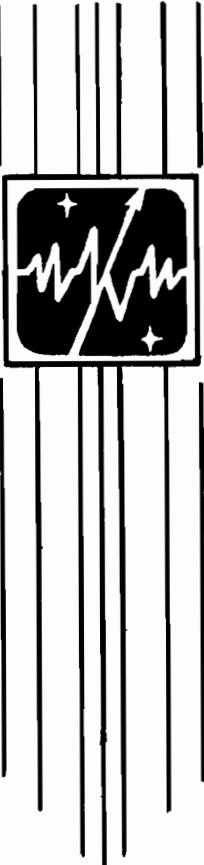


ИНСТИТУТ
КОСМИЧЕСКИХ
ИССЛЕДОВАНИЙ

SPACE
RESEARCH
INSTITUTE



В.В.Афонин, В.Ф.Корначева

УНИВЕРСАЛЬНАЯ СИСТЕМА ОБРАБОТКИ
ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНОЙ ТМ-ИНФОРМАЦИИ СО
СПУТНИКОВ ТИПА АУОС С ВИЗУАЛИЗАЦИЕЙ
РЕЗУЛЬТАТОВ ОБРАБОТКИ В ВИДЕ, УДОБНОМ
ДЛЯ ИНТЕРПРЕТАЦИИ (УСО-АУОС)

Работа с магнитной лентой

М о с к в а

АКАДЕМИЯ НАУК СССР
ОРДЕНА ЛЕНИНА ИНСТИТУТ КОСМИЧЕСКИХ ИССЛЕДОВАНИЙ

Представлено
к печати
зам.директора
В.И.Шевченко

Пр- I4I2

В.В.Афонин, В.Ф.Корначева

УНИВЕРСАЛЬНАЯ СИСТЕМА ОБРАБОТКИ
ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНОЙ ТМ-ИНФОРМАЦИИ СО
СПУТНИКОВ ТИПА АУОС С ВИЗУАЛИЗАЦИЕЙ
РЕЗУЛЬТАТОВ ОБРАБОТКИ В ВИДЕ, УДОБНОМ
ДЛЯ ИНТЕРПРЕТАЦИИ (УСО-АУОС)
Работа с магнитной лентой

1989

V.V. Afonin, V.F. Kornacheva

THE UNIVERSAL SYSTEM FOR PROCESSING EXPERIMENTAL TELEMETRY
DATA FROM AUOS-TYPE SATELLITES WITH RESULTS VISUALIZED IN
THE FORM CONVENIENT FOR INTERPRETATION

The system USO-AUOS for processing the experimental data from AUOS satellites is described. The system take off the user the burden of magnetic tape handling, orbital and geo-physical coordinates calculation and using and data visualization in the form, convenient for interpretation.

To use this system the user should specify the numbers of its TM-channels and prepare the subroutine for scaling user's TM-codes into user's physical parameters.

The programs of the system are written on FORTRAN-4 language and installed on big computers R-55 and R-65 of IKI computer center. The size of the load module for USO-AUOS programs including the subroutines with initial data for orbit and geomagnetic field calculation is 0.5 Mbyte.

В данной работе описывается система УСО-АУОС для обработки экспериментальных данных со спутников типа АУОС, удобная в эксплуатации и полностью снимающая с пользователя все заботы по работе с исходной магнитной лентой, орбитально-геофизической привязке и визуализации данных в виде, удобном для интерпретирования.

Для работы с системой пользователь должен задать номера своих ТМ каналов и написать программу пересчета ТМ-кодов в физические величины. Программы, входящие в состав системы обработки, написаны на языке ФОРТРАН-4 и реализованы на ЭВМ Р-55 и Р-65 ИКИ АН СССР.

Объем загрузочного модуля программ УСО-АУОС с учетом подпрограмм с начальными данными для расчета орбиты и модели геомагнитного поля составляет 0,5 Мбайт.



В В Е Д Е Н И Е

При обработке экспериментальной телеметрической (ТМ) информации каждого эксперимента на спутниках типа АУОС возникает много общих задач – от работы с магнитной лентой с исходной информацией до орбитально-геофизической привязки и визуализации данных. Поскольку обработкой экспериментальной информации занимаются, как правило, не профессиональные программисты, а сами экспериментаторы, решение этих задач в полном объеме требует значительных усилий. Описанная в (I) программа орбитально-геофизической привязки (с вычислением L , B – координат) может использоваться только независимо – результаты ее работы представляются в виде таблиц на АДПУ, что требует большого количества ручного труда при дальнейшем использовании, или на магнитной ленте. При использовании этой магнитной ленты требуется дополнительный магнитофон и соответствующая программа чтения и использования этой информации, что затрудняет автоматизацию процесса обработки.

В данной работе описывается система УСО-АУОС, полностью снимающая с пользователя все заботы по работе с исходной магнитной лентой, орбитально-геофизической привязке и визуализации данных в виде, удобном для интерпретирования. Например,

для получения орбитально-геофизической привязки на момент времени T в рамках УСО-АУОС достаточно написать в программе пользователя **CALL PRONEW(T)** причем никаких других действий в программе пользователя (задание номера витка, начальный условий, коэффициентов модели магнитного поля и т.д.) не требуется - система сама определит номер витка по контрольным начальным условиям, заложенным в систему, вычислит начальные условия для данного витка, проведет расчеты орбиты со всеми вспомогательными параметрами, рассчитает коэффициенты модели магнитного поля на заданное время, вычислит \mathbf{l}, \mathbf{B} координаты и другие параметры и запомнит результаты этих вычислений для дальнейшего использования. При последующих вызовах система интерполирует имеющиеся данные, если новое время относится к тому же витку, или же повторит весь процесс (кроме модели магнитного поля), если новое время относится к другому витку.

Для визуализации данных в виде, удобном для интерпретирования в программе пользователя, после вычисления в процессе вторичной обработки физического параметра (параметров) $P(T)$ на момент времени T достаточно написать оператор **CALL SHIGR**, передав через common-блок параметры со временем T . Система проводит накопление данных, их орбитально-геофизическую привязку (вызовом подпрограммы **PRONEW**), переформирование накопленных массивов в линейную шкалу по данной из широт (по выбору - географическая, геомагнитная, инвариантная, наклонения) и подготовку массивов для вывода на графопостроитель **BENSON** или на систему СВИТ, причем при выводе на СВИТ предусмотрена возможность записи графиков на магнитную ленту для последующего построения на графопостроителе.

Вывод производится в витковом виде (рис.1) автоматически при смене витка в процессе обработки, или же выводится заданная часть/части (до 8) витка в более детальном виде (рис.2). При выводе графика в витковом виде на нем указываются времена пролета и минимальное широтно-долготное расстояние от подспутниковой точки до станций, заданных пользователем (до 100 станций).

Система разрабатывалась в лаб.544 в процессе работы над экспериментами на спутниках "Космос-378" и "Космос-900". В настоящее время система УСО-АУОС успешно эксплуатируется для обработки экспериментальных данных со спутников "Космос-900", ИК-17, ИК-18, ИК-19 и "Ионозонд-Э". В рамках этой системы от пользователя требуется только составить подпрограмму вторичной физической обработки его параметров и если его не устраивает "стандартная" форма графиков, подправить подпрограмму рисования.

В данном препринте кратко описывается система в целом и подробно - программы работы с исходной магнитной лентой (часть А, рис.3). Эта часть также, как и остальные две, может использоваться независимо от других.

Объем загрузочного модуля программ УСО-АУОС, используемых для обработки данных одного из приборов спутника "Космос-900", составляет $\sim 0,5$ Мбайта.

I. КРАТКОЕ ОПИСАНИЕ СИСТЕМЫ УСО-АУОС

Функциональная схема системы показана на рис.3. Система состоит из трех частей.

Часть А. Работа с магнитной лентой. Эта часть организует весь процесс обработки и будет подробно описана ниже.

Часть В. Эта часть получает от программы пользователя "каждую точку" его параметров со временем Р(Т) и обеспечивает представление результатов обработки в графическом виде в зависимости от широты (по выбору пользователя). Вывод производится автоматически при смене витка в виде, представленном на рис.1. (весь виток) и рис.2 (часть витка). Орбитально-геофизическая привязка производится в этой части автоматически вызовом третьей части(С) на заданное время Т. Вывод информации задается в диалоговом режиме.

Часть С. Эта часть является полностью независимой от других частей и может быть использована самостоятельно для вычисления:

- орбиты спутника, его координат и скорости и ее направления,
- вспомогательных параметров - зенитных углов Солнца в точке спутника и в магнитно-сопряженной точке, тень/свет на спутнике, магнитного местного времени и т.д.,
- магнитного поля и его направления, L - параметра Мак-Илвейна, инвариантных широт и т.д. ,
- взаимной ориентации вектора скорости спутника, магнитного поля и направления на Солнце,
- некоторых других параметров.

Эта часть имеет отдельные входы для расчета по отдельно заданным точкам и вычисления магнитной силовой линии.

Программа вычисления L, B -координат основана на программе ЕКА **SHELL** (2) и работает быстрее других известных вариантов аналогичных программ: **SERVAF** - более ранняя версия, "Кадр" (3), программы (I).

С целью исключения часто возникающих затруднений в ситуациях, когда вдруг витка (сеанса) происходит смена даты (числа, месяца, года), вся система работает в единой непрерывной шкале времени - модифицированном юлианском времени **MJD**.

Для расчета начальных условий для каждого витка используются контрольные начальные условия (КНУ) - оскулирующие элементы орбит через каждые 50-100 витков. КНУ для каждого спутника заносятся в текст программы, что обеспечивает полную автоматизацию расчетов орбиты.

Для вычисления параметров магнитного поля и связанных с ним величин в систему введены коэффициенты и их временные производные международной модели магнитного поля **IGRF-75**. Настройка модели на эпоху обработки производится автоматически при первом обращении к программе орбитальной привязки. Для замены модели достаточно заменить отдельный файл с числовыми коэффициентами, не затрагивая системы в целом.

2. ПРОГРАММА РАБОТЫ С МАГНИТНОЙ ЛЕНТОЙ (ЧАСТЬ А)

2.1. Состав и назначение

Эта часть системы содержит:

- головную программу **MAIN**,
- п/программу **USOAVS**,
- п/программу **AUOSUZ**,
- п/программу **WTOR**,
- ряд п/программ для работы с **MJD** -модифицированным юлианским временем

и предназначена для:

- чтения исходной магнитной ленты (после предварительной обработки в ВЦ ИКИ) в формате "Космос" или "Интеркосмос",

- выделения заданных пользователем ТМ-каналов (до 40),
- вызов программы вторичной обработки (подпрограммы пользователя **USER**) в циклическом автоматическом режиме с передачей всей необходимой для вторичной обработки информации.

Циклом работы программы является обработка заданного пользователем количества кадров (не более 300). Входом системы является исходная магнитная лента. Программа читает ленту с заданного пользователем места сеанса (номера кадра) и формирует ряд выходных массивов, показанных на рис.4. Эти массивы являются входом для программы пользователя.

2.2. Описание работы программы

Для задания режима обработки пользователь должен задать в головной программе ряд параметров.

Обязательный перечень параметров для обработки

Наименование параметра	Идентификатор в программе
Количество каналов	KOLKAN
Номера каналов пользователя	KAN(50)
Номер первого обрабатываемого кадра	NPEKA
Номер последнего обрабатываемого кадра	NPOKA

В этом случае программа читает магнитную ленту, проматывает ее до кадра **NPEKA** и, начиная с этого кадра, помещает ТМ-коды каждого кадра каналов пользователя последовательно

порциями по 300 кадров (параметр ККС можно изменять) в матрицу ТМ (300, 50) вместе с сопутствующей информацией (см.рис.4) и по заполнении матрицы ТМ вызывается подпрограмма *WTOR*, которая, в свою очередь, вызывает подпрограмму пользователя *USER*. По возвращении из *USER* цикл повторяется до достижения *NPOKA*. В этом случае обработка прекращается и печатается сообщение:

конец обработки – блок № кадр №.

Если *NPOKA* задан чрезмерно большим и до достижения будет обработан последний кадр в сеансе, обработка прекращается и печатается сообщение:

обработан последний блок в сеансе блок № кадр № .

Если ситуация "конец обработки" или "обработан последний блок в сеансе" наступит до заполнения матрицы ТМ(300, 50), то во избежание потери информации программа модифицирует величину ККС и вызывает подпрограмму *WTOR*.

В начале работы программы печатается справка о сеансе (см.рис.5), включающая:

- название и номер объекта *N* (если *N>100* – "Космос", *N<100* – "Интеркосмос"),
- номер сеанса,
- режим НП/ВИ,
- число блоков в сеансе,
- число кадров в сеансе,
- число сбойных кадров,
- дату и время (моск.) 1-го кадра в сеансе,
- дату и время (моск.) последнего кадра в сеансе,

- ТМ-код 0% измерительного напряжения,
- ТМ-код 100% измерительного напряжения,
- дату и время обнуления бортовых часов,
- число каналов в кадре,
- напряжение измерительной батареи в МВ,
- таблицу расположения каналов в кадре,
- таблицу вторичных адресов каналов в кадре,
- количество частей в сеансе.

Кроме того, для каждой части печатается:

- номер первого кадра в части, дата, время,
- номер последнего кадра в части, дата, время,
- время между опросами каналов,
- режим работы бортового ЗУ (ЗАП-1, ЗАП-2, ЗАП-3 или ЗАП-4),
- число кадров в части.

2.3. Дополнительные возможности

Помимо возможностей, описанных в предыдущем разделе, пользователю предоставляются дополнительные возможности; использование которых инициируется заданием соответствующих значений **управляющих параметров**:

Функция	Управляющий параметр	Исходное значение	Примечание
I. Окончить работу по концу сеанса	NPOKA	> или = числу кадров в сеансе	
2. Окончить работу по ситуации, обнаруженной во время вторичной обработки в программе пользователя	IPEDJ		IPEDJ=I для окончания обработки

3. Печать ТМ-блоков без выделения кадров в заданном интервале номеров	<i>NPEBL=N1</i>	0
	<i>KPEBL=N2</i>	0
4. Печать ТМ-блоков с разбивкой по ТМ-кадрам в том же интервале	<i>NPEBL=N1</i>	0
	<i>KPEBL=N2</i>	0
	<i>MPKAD= I</i>	0
5. Производить обработку с прерыванием (обрабатывать каждый <i>N</i> -ый кадр)	<i>JUPR = N</i>	I
6. Печатать ТМ-матрицу (с каналами пользователя)	<i>MPTM=I</i>	0
7. Задать длину цикла обработки по <i>N</i> кадров	<i>KKC=N</i>	300

2.4. Порядок работы с программой

Ниже описывается порядок работы с программой в системе CMS (ЭВМ Р-65, Р-55).

Для использования системы пользователь должен:

A. Написать программу вторичной обработки ТМ-каналов своего прибора с целью получения физических параметров. Канальные ТМ-коды, параметры, необходимые для перевода аналоговых каналов в вольты, и некоторая информация, которая может быть весьма полезной при проведении обработки, передается в программу пользователя *USER* через:

```
COMMON A/NPE, KPE, MPKAD, KKС, MPTM, JUPR, TM(300,50),
ASRR(400), NB, KODOB, ISTOPR, NOLPR, KUMAX, KAN(50)/
COMMON MJ/EMJD(300), ITHMS(300)/
```

Идентификаторы массивов TM(300, 50) и EMJD (300) должны быть описаны следующим образом:

*INTEGER *2 TM*

*REAL *8 EMJD*

Величины, используемые для пересчета значений аналоговых каналов в вольты, обозначены:

NOLPR - TM-код, соответствующий нулю % напряжения,

KUMAX - TM-код, соответствующий напряжению эталонной батареи,

ISTOPR - TM-код, соответствующий 100% напряжения.

Б. Создать в своей VM-машине три файла:

I. Головную программу и подпрограмму *WTOR* на фортране, например, следующего вида:

файл с именем *MNUSER*:

CALL USOAUS

STOP

END

SUBROUTINE WTOR

CALL USER

RETURN

END

2. EXEC файл для запуска этой программы на счет.

Пример текста EXEC файла (с именем, например, XXX):

1. & TRACE ON

2. STATE ** G

3. GLOBAL TXTLIB VFORTLIB CMSLIB

4. F1 3 DISK 1GRF75 DATA B

5. F1 2 TAPI SL &2 (BLKSIZE 20480 RECFM FB LRECL 256

6. LA 2 FID ? VOLID &1 FSEQ &2

7. F1 4 DISK MNUSER REZA A(RECFM F LRECL 132 BLKSIZE 132

8. F1 7 DISK MNUSER DATA A(RECFM F BLKSIZE 80

9. LOAD MNUSER KUGOO SERVAF DATU (CLEAR NOMAP)

где в строках 5,6:

&1 - номер исходной магнитной ленты, например, I08900,

&2 - номер файла обрабатываемого сеанса на этой магнитной ленте, например, 5,

FID? - идентификатор обрабатываемого файла (метка HDR1).

В строке 9 вместо MNUSER пользователь должен указать имя файла, содержащего свою головную программу,

3. Файл USOADS типа DATA, содержащий перечень параметров, определяющих режим обработки. Например:

I. 29

2. 406 4I7 430 442 454 4I2 424 409 439 463

3. 4II 423 363 452 402 4I0 4I5 4I8 425 433

4. 437 440 447 455 457 40I 403 404 408

5. 30

6. 250

7. 00I

8. 300

9.I0240

I0. 000 000

II. 0I

Распределение параметров по строкам USOADS файла и их наименование

№ строк	Наименование параметра	Условное обозначение	Формат записи
I.	Количество ТМ-каналов пользователя	KOLKAN	I2
2.			
3.	Номера ТМ-каналов		I0I4

4.)

5. Номер 1-го обрабатываемого кадра	<i>NPEKA</i>	I5
6. Номер последнего обрабатываемого кадра	<i>NPOKA</i>	I5
7. Параметр прореживания	<i>JUPR</i>	I3
8. Количество строк в матрице ТМ	<i>KKC</i>	I3
9. Длина блока записи	<i>IDLB</i>	I5
10. Номер 1-го ТМ-блока, выдаваемого на шифропечать	<i>NPEBL</i>	2(IХ,I3)
Номер последнего ТМ-блока, выдаваемого на шифропечать	<i>KPEBL</i>	
II. Признаки выдачи на шифропечать содержания кадров, значений ТМ	<i>MPKAD,</i>	2 II
	<i>MPTM</i>	

В. Запустить на счет EXEC файл (п.2), указав в явном виде параметры

&1 и &2.

пример:

(имя EXEC файла) - *N# ML*, *N* файла
или "XXX.108900.5".

При исполнении этой программы на экран выводится запрос об имени файла:

ENTER DATA SET NAME ,

на который надо ответить, сообщив *HDR1* обрабатываемого файла на исходной магнитной ленте.

Результаты работы системной части программы (кроме подпрограммы пользователя *USER*) помещаются в файл с именем *MNUSER REZA*, описанный в строке 7 EXEC файла.

Файл *IGRF75* описанный в строке 4 EXEC файла, содержит коэффициенты модели магнитного поля.

Файл с именем *KU900* содержит подпрограмму на фортране (BLOCK DATA) с контрольными начальными условиями спутника "Космос-900".

Оба эти файла могут быть заменены пользователем в соответствии с его потребностями. Более подробно это будет описано в следующей работе.

ЛИТЕРАТУРА

1. Прохоренко В.И. - Описание универсальной программы расчета навигационной информации о положении искусственного спутника Земли. ИКИ АН СССР, М., Пр-263, 1976.
2. KLUGE G. - COMPUTER PROGRAM SHELL FOR CALCULATION OF B AND L, ESRO ESOC, N 067, 1970
3. Пономарев Ю.Н., Гальперин Ю.И. - Программа "КАДР" расчета географических, геофизических и астрономических координат и других характеристик точек вдоль траектории спутника. ИКИ АН СССР, М., Пр-70, 1971.

СОДЕРЖАНИЕ

Введение	3
I. Краткое описание системы (УСО-АУОС)	5
2. Программа работы с магнитной лентой (часть А) . .	7
2.1. Состав и назначение.	-
2.2. Описание работы программы	8
2.3. Дополнительные возможности	10
2.4. Порядок работы с программой	II
Литература	I5

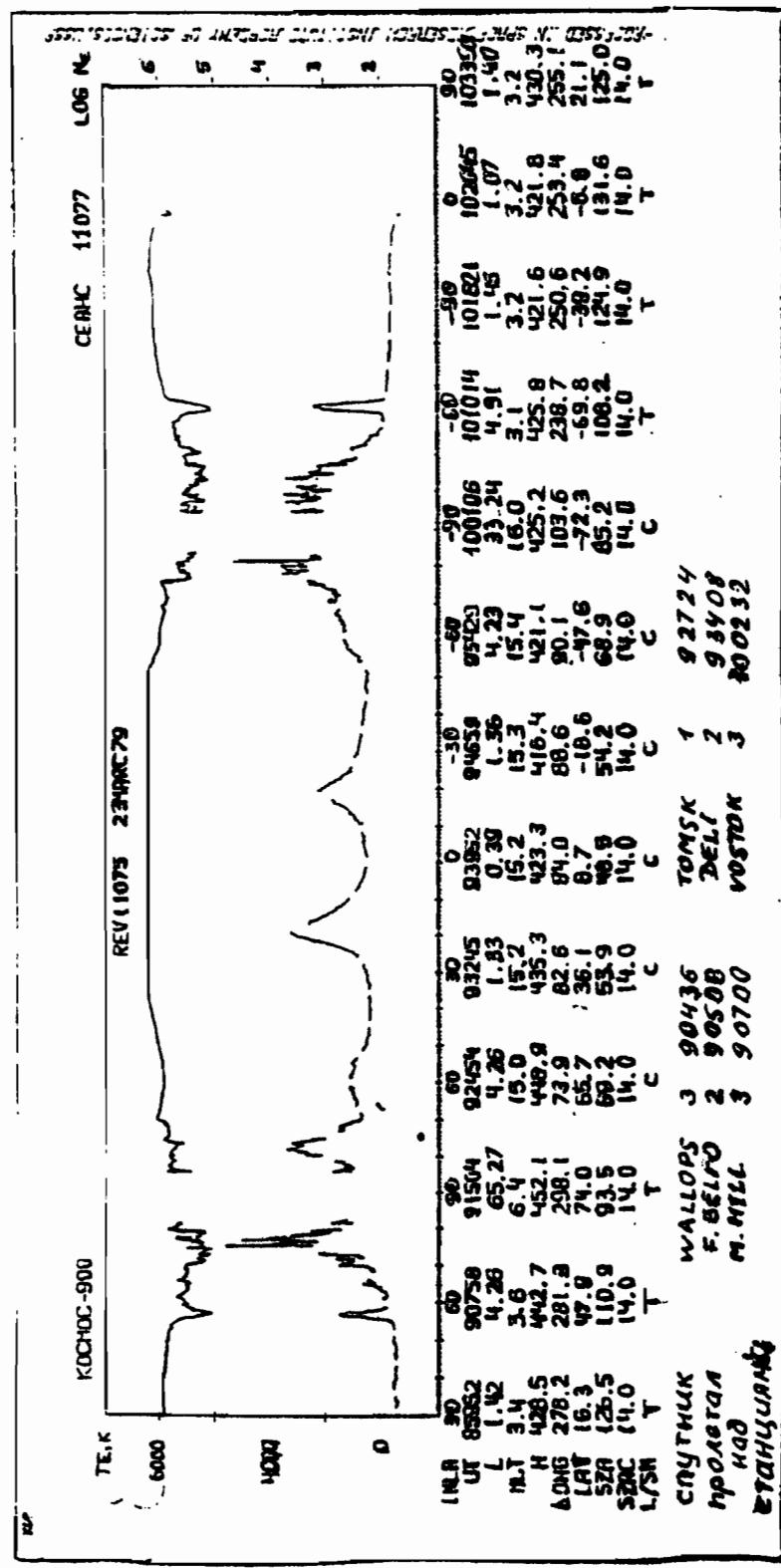


Рис. I. Образец выдачи целого витка

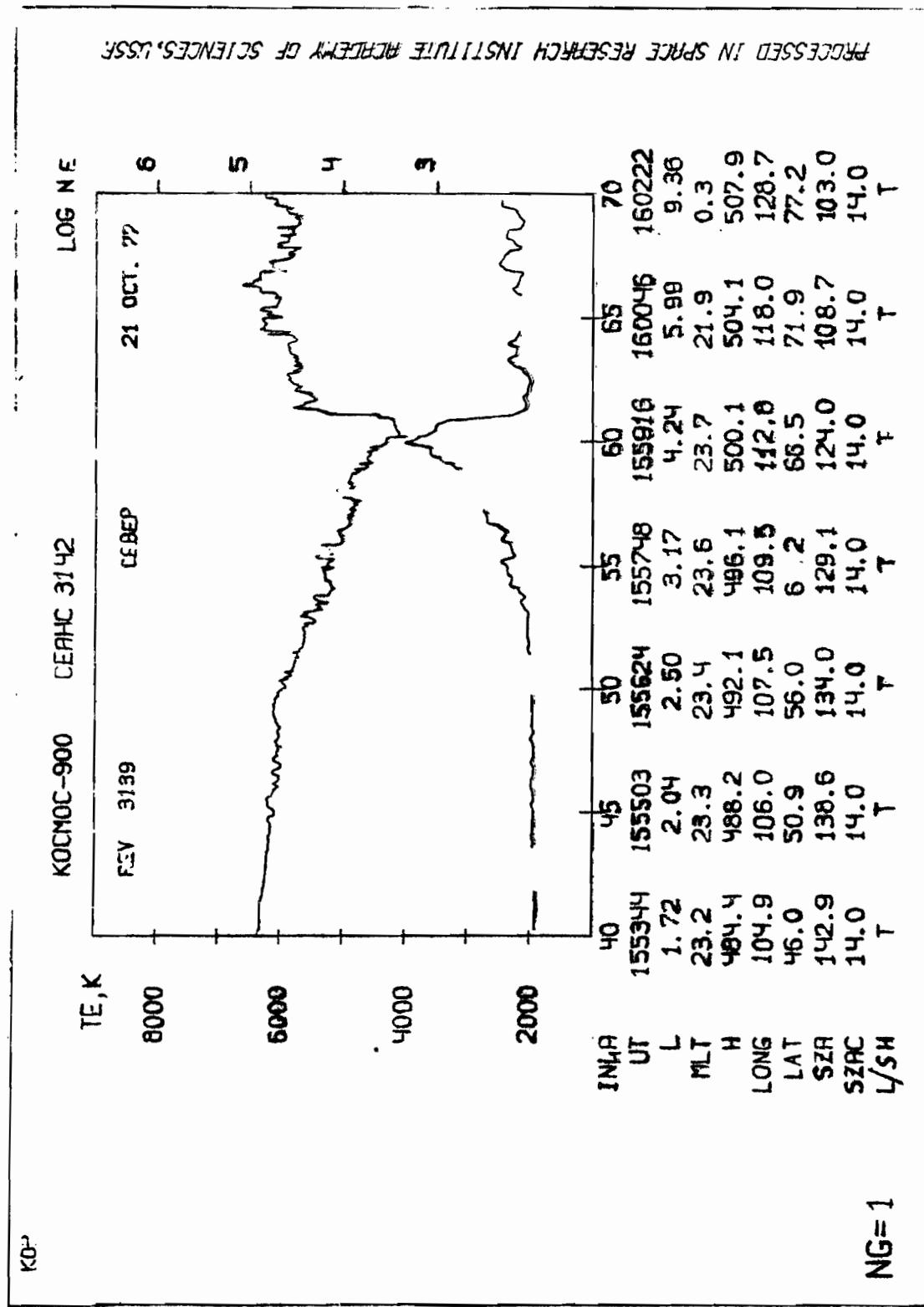


Рис.2. Образец выдачи части зонда

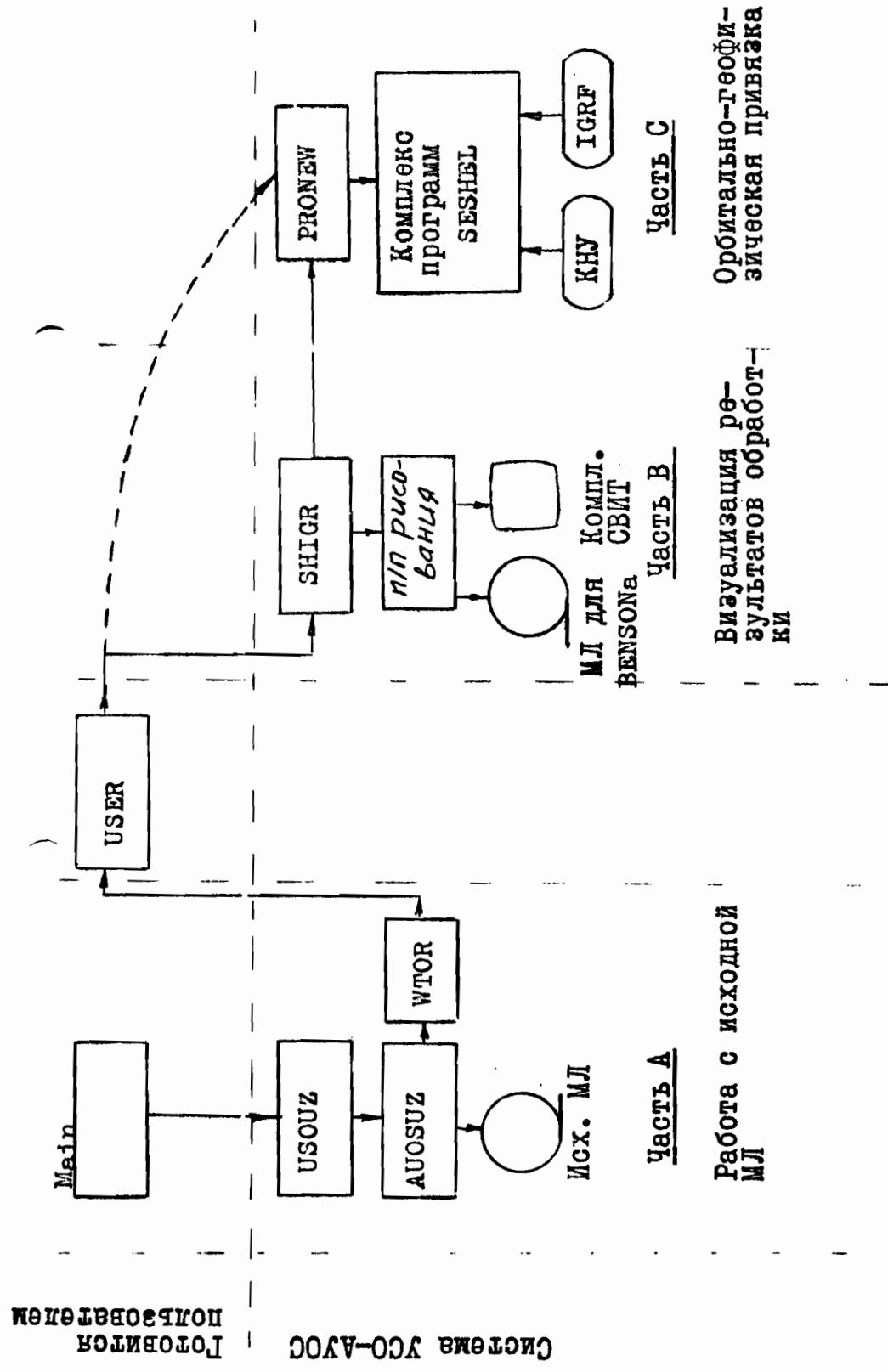
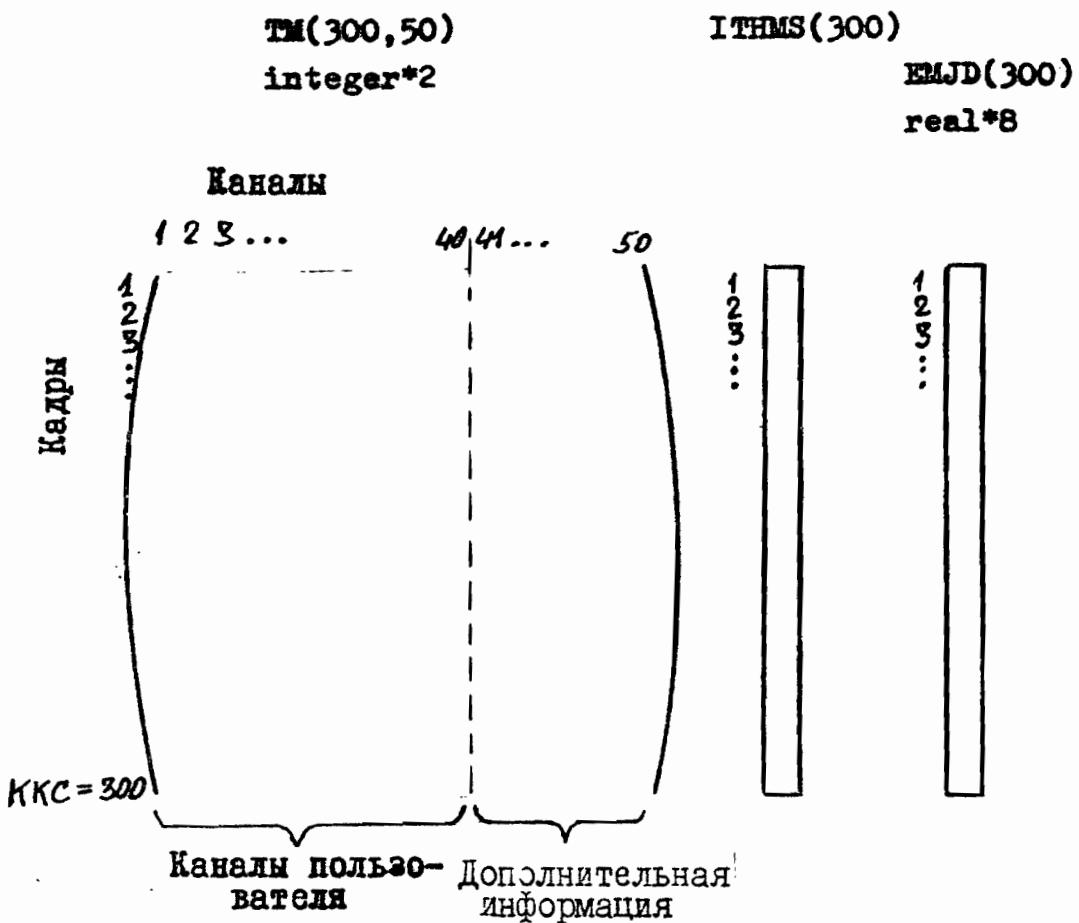


Рис.3. Структура УСО-АУОС. Каждая из частей А, С и А+С могут использоваться независимо. Пунктиром показан вызов орбитально-геофизической привязки из п/программы пользователя



Дополнительная информация:

- "канал" 41 - признак достоверности кадра 0 - достоверен
 1 - не достоверен
 42 - мс
 43 - с
 44 - мин
 45 - час
 46 - год (полный)
 47 - месяц
 48 - день
 49 - номер блока
 50 - номер кадра

Матрица TM(300,50) содержит ТМ-коды прибора (каналы I-40) для каждого ТМ-кадра

Массив ITHMS(300) содержит упакованное московское время ННММСС для каждого кадра

Массив EMJD(300) содержит Модифицированное Юлианское время для каждого кадра и обеспечивает точную временную привязку каждого кадра к непрерывной шкале

Рис.4. Структура и содержание выходной информации AUOSUZ

COSMOS 900 СЕАНС 6651 V1 ИКИ АН СССР LAB 544
 БЛОКОВ В СЕАНСЕ - 425 ЧИСЛО КАДРОВ В СЕАНСЕ - 16136 КАНАЛОВ В КАДРЕ - 256
 ЧИСЛО СБОИХ КАДРОВ - 30 МАКС.ЧМ-НАПРЯЖЕН ИЕ = 6300 МВ
 ПЕРВЫЙ КАДР - 7. 6.1978 15 42 55.736 О ПРОЦЕНТОВ - 14
 ПОСЛЕДНИЙ КАДР - 8. 6.1978 14 39 46.581 100 ПРОЦЕНТОВ - 225
 ОБНУЛЕНИЕ -ДАТА- 5. 6.1978 ВРЕМЯ - 9 38 31 0

FILE: TENN REZA B1 VM/SP CONVERSATIONAL MONITOR SYSTEM PAGE 002
 РАСПОЛОЖЕНИЕ КАНАЛОВ
 В КАДРЕ
 101 201 301 401 102 202 302 402 103 203 303 403 104 204 304 404
 106 206 306 406 107 207 307 407 108 208 308 408 109 209 309 409
 111 211 311 411 112 212 312 412 113 213 313 413 114 214 314 414
 116 216 316 416 117 217 317 417 118 218 318 418 119 219 319 419
 121 221 321 421 122 222 322 422 123 223 323 423 124 224 324 424
 126 226 326 426 127 227 327 427 128 228 328 428 129 229 329 429
 131 231 331 431 132 232 332 432 133 233 333 433 134 234 334 434
 136 236 336 436 137 237 337 437 138 238 338 438 139 239 339 439
 141 241 341 441 142 242 342 442 143 243 343 443 144 244 344 444
 146 246 346 446 147 247 347 447 148 248 348 448 149 249 349 449
 151 251 351 451 152 252 352 452 153 253 353 453 154 254 354 454
 156 256 356 456 157 257 357 457 158 258 358 458 159 259 359 459
 ВТОР.ДАР. 24 68 120 168 161 216 48 96 36 156 252 44 92 251 208 8 40 60 72 100 132 148 160
 ВТОР.ДАР. 188 220 228 4 12 16 32 96 36 156 252 44 92 251 208 8 40 60 72 100 132 148 160
 ЧОН.КАН. 406 417 430 442 454 412 424 409 439 463 411 423 363 452 402 410 415 418 425 433 437 440
 ЧОН.КАН. 4.7 455 457 401 403 404 405
 КОЛИЧЕСТВО ЧАСТЕЙ В СЕАНСЕ 1

ЧАСТЬ	ПЕРВЫЙ КАДР В ЧАСТИ	ПОСЛЕДНИЙ КАДР В ЧАСТИ	ВРЕМЯ ОПРОСА	ЧИСЛО ЗАПРОСА	РЕЖИМ	ЧИСЛО ЗАПРОСА			
1	1. 7. 6.1978.	15.42.55.736.	16136.	8. 6.1978.	14.39.48.581.	\$120.	4.	16136.	0.

Рис.5. Пример печати справки о сеансе

055/02/2

Ротапринт ИКИ АН СССР
Москва, 117810, Профсоюзная 84/32

Т - 14809

Подписано к печати 9.06.88

Заказ 6873

Формат 61x86/8

Тираж 125

I усл.печ.л